



Posudok konzultanta diplomovej práce na tému:

### **Návrh medzioperačnej dopravy vo výrobnom podniku podľa princípov Priemyslu 4.0**

---

Autor diplomovej práce, pán Bc. Roman Mravec, spracoval problematiku Priemyslu 4.0 so zameraním na riešenie medzioperačnej dopravy vo výrobnej závode spoločnosti Hilti so sídlom v Lichtenštajnsku.

V úvode práce sa správne venoval objasneniu tzv. inteligentnej továrne, ktorá pretavuje víziu Priemyslu 4.0 do podoby moderných výrobných podnikov. Podrobne opísal hlavné systémy a technológie, ktorých vzájomné prepojenie tvorí jadro konceptu štvrej priemyselnej revolúcie. Zameral sa na dôležité aspekty ako transparentnosť a správa dátových tokov, integrácia a konektivita systémových prvkov, vzdialená kontrola a prediktívna údržba zariadení a strojov, flexibilita výrobného procesu a nepretržitý prehľad a kontrola nad výrobenými produktami.

V ďalšej kapitole popísal aktuálny stav medzioperačnej dopravy vo výrobnej linke, na ktorú sa práca zamerala s prihliadnutím na skutočný tok materiálu a výrobný poroces. Obzvášť dôležitým výsledkom pozorovania zásobovania a obsluhy výrobných zariadení pre ďalšie časti diplomovej práce je vytvorenie prehľadnej transportnej maticy, ktorá sumarizuje tok materiálu medzi jednotlivými stanovišťami a zaznamenáva intenzitu toku materiálu vo vybranej výrobnej linke. Autor práce sledoval jednotlivé prepravné toky a spolu s dostupnými údajmi zistil počet jednotlivých transportov za mesačné obdobie. Práca verne opisuje aktuálny stav zásobovania výrobných strojov a transport prepravných kontajnerov.

Spoločnosť Hilti uvažuje pri transformácii medzioperačnej dopravy s využitím priemyselne rozšíreného riešenia v podobe vozidiel AGV. Preto sa autor diplomovej práce celkom správne venuje tejto technológii s prihliadnutím na možnosti navádzania, typom vozidiel AGV, spôsobu ich nabíjania a pohybu, bezpečnostným aspektom a výhodam či rizikám súvisiacim s ich implementáciou.

Návrhová časť diplomovej práce sa venuje cieľu projektu - priniesť ucelený návrh zavedenia plne automatizovanej medzioperačnej dopravy vo vybranej výrobnej linke, ktorá bude korešpondovať s víziou Priemyslu 4.0. Autor po konzultácii s vybraným dodávateľom systému AGV určil vhodný typ vozidla s prihliadnutím na bezpečnostné prvky a manipuláciu s prepravnými kontajnermi. Okrem hardvérových požiadaviek sa venuje aj potrebnej systémovej a sieťovej integrácii jednotlivých existujúcich a navrhovaných prvkov. Na základe pozorovanej intenzity transportu medzi výrobnými zariadeniami v zvolenej výrobnej linke vykonal autor práce nevyhnutný výpočet potrebných vozidiel AGV s ohľadom na optimálne a efektívne zásobovanie prepravných požiadaviek v súlade s Priemyslom 4.0. Súčasťou návrhu je aj vhodný a realistický výber trás, po ktorých sa vozidlá budú pohybovať spolu s detailne opísanými dopravnými pravidlami. Nevyhnutnou súčasťou návrhu je transparentná správa toku materiálu, pre ktorú autor vypracoval vlsatný návrh systému s využitím unikátnych identifikátorov. Práca zohľadňuje existujúce infraštrukturálne prekážky a prináša návrh ich odstránenia.

Záver práce sa venuje finančnému zhodnoteniu celého návrhu s ohľadom na reálne cenové podmienky nastavené zvoleným dodávateľom systému AGV a mzdovým nákladom v Lichtenštajnsku.

**Autor práce pravidelne komunikoval s projektovým tímom v rámci spoločnosti Hilti a dodávateľom systému AGV. Po dôkladnom preštudovaní textu práce, posúdení kvality vypracovania a celkového prínosu pre firmu Hilti, konštatujem cieľ práce za splnený. Diplomovú prácu hodnotím ako vydarenú a preto ju navrhujem ohodnotiť známkou A.**



---

Ing. Slavomír Horváth