

Posudek oponenta diplomové práce

Student: Žák Marek, Ing.
Téma: Řízení pohybu robota typu hexapod (id 17818)
Oponent: Luža Radim, Ing., UIT S FIT VUT

- 1. Náročnost zadání** **obtížnější zadání**
Zadání vyžaduje práci s hardwarem a využití znalostí z více oborů, z nichž některé nejsou na FIT přímo vyučovány.
- 2. Splnění požadavků zadání** **zadání splněno s podstatným rozšířením**
Oproti původnímu zadání byla práce rozšířena o možnost tvořit vlastní algoritmy chůze pro hexapod, o přesný model realizovaného robota a aplikace pro ovládání robota implementuje funkčnost nad rámec zadání.
- 3. Rozsah technické zprávy** **je v obvyklém rozmezí**
Samotný text práce je v obvyklém rozmezí. Práce je doplněna poměrně rozsáhlým souborem příloh.
- 4. Prezentací úroveň předložené práce** **75 b. (C)**
Práce dosahuje po prezentační stránce obvyklých kvalit.
- 5. Formální úprava technické zprávy** **75 b. (C)**
Po typografické stránce dosahuje práce obvyklých kvalit. Z hlediska jazyka je až na drobné překlepy rovněž v pořádku.
- 6. Práce s literaturou** **80 b. (B)**
Práce s literaturou je na velmi dobré úrovni. Výběr literatury odpovídá náročnosti realizovaného řešení. Citovány jsou i dokumentační listy všech použitých součástek.
- 7. Realizační výstup** **100 b. (A)**
Realizační výstup je na vynikající úrovni. Realizovaný robot je velmi dobře funkční a software pro jeho řízení spolehlivě funguje. Software je použit v souladu s autorským právem.
- 8. Využitelnost výsledků**
Práce popisuje realizaci robota typu hexapod od naprostého počátku - nenavazuje tedy na stávající řešení. Výsledek práce je dobře využitelný především pro experimentální účely.
- 9. Otázky k obhajobě**
 1. Jakým operačním systémem je použit na desce RaspberryPi?
 2. Jakým způsobem je zajištěna integrita dat posílaných po UDP?
- 10. Souhrnné hodnocení** **100 b. výborně (A)**
Vzhledem k vynikající kvalitě realizačního výstupu, který byl mimo jiné oceněn prvním místem v soutěži Excel@FIT a dobré kvalitě technické zprávy hodnotím práci jako celek stupněm A.

V Brně dne: 11. června 2015

.....
podpis