

Hodnocení vedoucího diplomové práce

Student: Urban Daniel, Bc.
Téma: Lokalizace mobilního robota v prostředí (id 20687)
Vedoucí: Veřás Martin, Ing., UPGM FIT VUT

1. Informace k zadání

Zadání práce směřovalo k řešení úlohy detekce vizuálních sluček pro lokalizaci v známém prostředí, korekci chýb vizuální odometrie a nadvazuje na probíhající výskum v oblasti 3D mapování.

Študent splnil všechny body zadání, avšak kvalitné vyhodnotenie a príprava na nasadenie do existujúceho riešenia neboli bohužiaľ realizované.

2. Práce s literaturou

Študent obdržal základnú literatúru, ktorá popisovala implementovanú metódu. Ostatnú literatúru si študent vyhľadával samostatne.

3. Aktivita během řešení, konzultace, komunikace

Študent na DP pracoval už druhý rok, aktivita a komunikácia počas akademického roka (s výnimkou doby pred odovzdaním) bola minimálna a nepostačujúca.

4. Aktivita při dokončování

Podoba práce nebola priebežne konzultovaná a finálnu podobu som naraz obdržal necelý týždeň pred odovzdaním. K práci som mal priestor vyjadriť sa, ale kritiku a požiadavky už nebolo možné adekvátne reflektovať.

5. Publikační činnost, ocenění

Nie je známa.

6. Souhrnné hodnocení

uspokojivě (D)

I keď komunikácia a spolupráca na podobe práce nebola dobrá, musím vyzdvihnúť samostatnosť študenta pri dokončovaní práce.

Prohlášení: Uděluji VUT v Brně souhlas ke zveřejnění tohoto hodnocení v listinné i elektronické formě.

V Brně dne: 4. června 2018

.....
podpis